



# Mathématiques

## DEVOIR SURVEILLÉ N°11

Mercredi 7 juin 2006

- Durée : 4 heures -

*La calculatrice est autorisée comme moyen de vérification. Cependant, les calculs doivent être effectués et rédigés sur la copie.*

*L'épreuve se déroule en deux phases. L'exercice doit être rendu au bout d'une heure sur un premier ensemble de copie. Les deux problèmes seront rendus au bout de quatre heures.*

*On tiendra grand compte de la qualité de la rédaction.*

### Exercice :

1) Calculer la limite suivante

$$\lim_{t \rightarrow 0} \left( \frac{-\ln \left( \frac{1+t}{1-t} \right)}{4t^3} + \frac{1}{2t^2(1-t^2)} \right).$$

2) Soit  $I$  un intervalle de  $\mathbb{R}$  d'intérieur non vide et  $(E)$  l'équation différentielle

$$2xy' + y = \frac{1}{1-x}$$

où  $y : I \rightarrow \mathbb{R}$  est la fonction inconnue dérivable.

a. Résoudre  $(E)$  quand  $I = ]1, +\infty[$ .

b. Résoudre  $(E)$  quand  $I = ]0, 1[$ .

c. Résoudre  $(E)$  quand  $I = ]-\infty, 0[$ .

3) Montrer que  $(E)$  admet une unique solution  $Y$  lorsque  $I = ]-\infty, 1[$  (on utilisera la première question).

### Problème 1 :

Dans tout le problème, on désigne par  $\mathcal{P}$  un plan affine euclidien rapporté à un repère orthonormé  $(O, \vec{i}, \vec{j})$ , par  $(C)$  le cercle centré en  $O$  de rayon donné  $R > 0$  et par  $A_1, A_2$  et  $A_3$  les points de coordonnées respectives  $(R, 0)$ ,  $(0, R)$  et  $(-R, 0)$ .

On note  $(E)$  la courbe d'équation  $4x^2 + 5y^2 - 4Ry = 0$ .

1) Montrer que  $(E)$  est une ellipse. En déterminer les axes de symétrie et le centre. Que vaut le demi grand axe ? Que vaut le demi petit axe ?

2) Étudier le signe de l'expression  $4x^2 + 5y^2 - 4Ry - 4(x^2 + y^2 - R^2)$  pour  $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ . En déduire les positions relatives de  $(E)$  et  $(C)$ .

**3) a.** Soit  $(\mathcal{E})$  l'ellipse de représentation paramétrique  $x(\theta) = a \cos \theta$  et  $y(\theta) = b \sin \theta$ , où  $a$  et  $b$  sont des réels non nuls et où  $\theta$  décrit  $\mathbb{R}$ . Montrer que la droite  $(D)$  d'équation  $y = mx + m'$  rencontre  $(\mathcal{E})$  en un point unique si, et seulement s'il existe  $x \in \mathbb{R}$  tel que

$$\frac{x^2}{a^2} + \frac{(mx + m')^2}{b^2} = 1 \quad \text{et} \quad \frac{x}{a^2} + m \frac{mx + m'}{b^2} = 0.$$

En déduire que dans ce cas,  $(D)$  est tangente à  $(\mathcal{E})$ .

**b.** En se ramenant à la question précédente, montrer que, si dans  $\mathcal{P}$  une droite coupe une ellipse en un seul point, elle lui est tangente. Est-ce encore le cas pour une parabole? Pour une hyperbole?

**c.** Montrer que les droites  $x + y = R$  et  $-x + y = R$  sont tangentes à  $(E)$  en des points que l'on précisera. Tracer soigneusement  $(C)$  et  $(E)$ , ainsi que ces deux droites.

**4)** On considère l'arc paramétré défini par

$$M(t) = O + R \left( \frac{1-t^2}{1+t^2} \right) \vec{i} + R \left( \frac{2t}{1+t^2} \right) \vec{j} \quad \text{avec } t \in \mathbb{R}.$$

Montrer que l'on définit ainsi une bijection de  $\mathbb{R}$  sur une partie  $(\gamma)$  de  $(C)$  que l'on précisera. Si  $t$  est réel, on dira que  $t$  est le *paramètre* du point  $M(t)$ .

**5)** Soit  $t$  et  $u$  deux réels. Montrer que  $(1-p)x + sy - R(1+p) = 0$  est une équation de la droite  $(M(t)M(u))$  où  $s = t + u$  et  $p = tu$ .

Si  $t = u$ , la notation  $(M(t)M(u))$  désignera cette fois la tangente en  $M(t)$  à  $(\gamma)$ . On admettra sans le vérifier que l'équation trouvée convient encore dans ce cas.

**6) a.** Soit  $M$  un point de  $(\gamma)$ , de paramètre  $t$ . Montrer que, sauf dans un cas particulier à vérifier, son symétrique orthogonal  $\widehat{M}$  par rapport à  $O + \mathbb{R} \vec{j}$  est un point de  $(\gamma)$ ; en exprimer le paramètre, noté  $\hat{t}$ .

Si  $A_0$  désigne le point de coordonnées  $(R, 2R)$ , montrer que, lorsque  $t \neq 1$ , la droite  $(A_0 \widehat{M})$  recoupe  $(\gamma)$  au point de paramètre  $\frac{1}{1-t}$  (on pourra utiliser la question 5).

**b.** Dans le cas particulier où  $t \neq 1$  et  $u = \frac{1}{1-t}$ , on pose toujours  $s = t + u$  et  $p = tu$ . Montrer que la droite  $(M(t)M(u))$  est tangente à  $(E)$  (on pourra exprimer  $(p+1)s$  en fonction de  $p$  seulement et utiliser la question 3)b.)

**c.** En utilisant les questions qui précèdent, montrer que, si un point  $A$  de  $(C)$  est distinct de  $A_1, A_2$  et  $A_3$  définis au début du problème, alors une construction géométrique simple, que l'on détaillera, permet de construire deux autres points  $A'$  et  $A''$  de  $(C)$  tels que les cotés  $AA'A''$  soient tangents à  $(E)$ . Étudier le cas des points  $A_1, A_2$  et  $A_3$ .

**7)** Récapituler les résultats de cette partie à l'aide d'une figure sur papier millimétré.

## Problème 2 :

*La question 8) de la partie III. n'est pas à traiter en temps limité.*

Soient  $K$  un corps commutatif et  $n \geq 2$  un entier. On note pour tout  $(i, j) \in \{1, 2, \dots, n\}^2$ ,  $E_{ij}$  la matrice de  $\mathcal{M}_n(K)$  dont tous les coefficients sont nuls sauf celui de la  $i$ -ième ligne et la  $j$ -ième colonne. Si  $\lambda \in K$  et  $i \neq j$ , on note  $T_{ij}(\lambda) = I_n + \lambda E_{ij}$ .  $T_{ij}(\lambda)$  est appelée matrice de transvection.

On rappelle que  $\text{GL}_n(K)$  est l'ensemble des matrices inversibles de  $\mathcal{M}_n(K)$ . et  $\text{SL}_n(K) = \{M \in \mathcal{M}_n(K), \det M = 1\}$ . On définit également

$$\text{SL}_n(\mathbb{Z}) = \{M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{Z}), \text{ et } \det M = 1\}.$$

## I. Première partie.

1) Calculer  $E_{ij}E_{kl}$  pour tout  $(i, j, k, l) \in \{1, 2, \dots, n\}^4$ . Préciser pour tout  $(\lambda, \mu) \in K^2$ ,  $T_{ij}(\lambda)T_{kl}(\mu)$  lorsque  $i \neq j$ ,  $k \neq l$  et  $j \neq k$ . En déduire l'inverse de  $T_{ij}(\lambda)$ .

2) Soit  $A \in \mathcal{M}_n(K)$ .

a. Montrer que l'addition à une ligne de  $A$  d'un vecteur ligne proportionnel à une autre ligne de  $A$  peut se faire par multiplication à gauche par une matrice de transvection.

b. Etablir un résultat analogue sur les colonnes.

3) Soit  $A = (a_{ij})_{1 \leq i, j \leq n} \in \text{SL } n(K)$ . Montrer qu'il existe  $P$  et  $Q$  dans  $\mathcal{M}_n(K)$ , produits de matrices de transvection, telle que la matrice  $B = PAQ = (b_{ij})_{1 \leq i, j \leq n}$  vérifie  $b_{11} = 1$ ,  $b_{1i} = b_{i1} = 0$  pour  $i \geq 2$  (on envisagera successivement les trois cas suivants : 1)  $a_{11} = 1$ , 2)  $a_{11} \neq 1$  et il existe  $i \geq 2$  telle que  $a_{i1} \neq 0$  ou  $a_{1i} \neq 0$ , 3)  $a_{11} \neq 1$  et pour tout  $i \geq 2$ ,  $a_{i1} = a_{1i} = 0$ .)

4) Soit  $A = (a_{ij})_{1 \leq i, j \leq n} \in \text{SL } n(K)$ . Montrer qu'il existe  $P$  et  $Q$  dans  $\mathcal{M}_n(K)$ , produits de matrices de transvection, telle que  $I_n = PAQ$ .

5) Conclure que  $\text{SL } n(K)$  est engendré par les matrices de transvections.

Si  $\lambda \in K^*$ , on notera

$$D(\lambda) = \text{Diag}(1, 1, \dots, 1, \lambda) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 0 & 1 & & 0 & 0 \\ \vdots & & \ddots & & \vdots \\ 0 & 0 & & 1 & 0 \\ 0 & 0 & \dots & 0 & \lambda \end{pmatrix} \text{ appelée matrice de dilatation.}$$

6) Montrer que les matrices de transvection et les matrices de dilatation engendrent  $\text{GL } n(K)$ .

## II. Deuxième partie.

On note pour  $i \neq j$  dans  $\llbracket 1, n \rrbracket$ ,  $M_{ij} = T_{ij}(1)$ .

1) Montrer que  $\text{SL } n(\mathbb{Z})$  est un sous-groupe de  $\text{SL } n(\mathbb{Q})$ .

2) Soit  $m \in \mathbb{Z}$ . Que vaut  $M_{ij}^m$  ?

3) Soit  $M = (a_{ij})_{1 \leq i, j \leq n} \in \mathcal{M}_n(\mathbb{Z})$ . On note  $d$  le pgcd des éléments de la première colonne de  $M$ . Montrer qu'il existe un produit  $P$  de matrices du type  $M_{ij}^m$  tel que

$$PM = \begin{pmatrix} d & \times & \dots & \times \\ 0 & \times & \dots & \times \\ \vdots & \vdots & & \vdots \\ 0 & \times & \vdots & \times \end{pmatrix}.$$

4) Soit  $M \in \text{SL } n(\mathbb{Z})$ . Que vaut les pgcd des éléments de la première colonne de  $M$ .

5) Conclure que l'ensemble des  $M_{ij}$  engendre le groupe  $\text{SL } n(\mathbb{Z})$ .

6) Soit  $p$  un nombre premier.

a. Que peut-on dire de  $\mathbb{Z}/p\mathbb{Z}$  ?

b. Montrer que la réduction modulo  $p$  des coefficients d'une matrice permet de définir un morphismes de groupes

$$\varphi_{n,p} : \text{SL } n(\mathbb{Z}) \longrightarrow \text{SL } n(\mathbb{Z}/p\mathbb{Z}).$$

c. A l'aide de la question I.5), montrer que  $\varphi_{n,p}$  est surjectif.

### III. Troisième partie.

Soit  $G$  un sous-groupe fini de  $GL_n(\mathbb{R})$ . On note  $g$  le cardinal de  $G$ .

1) Soit  $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{C})$ .

a. Justifier l'existence de  $Q \in \mathbb{C}[X]$  non nul tel que  $Q(M) = 0$ .

b. Soit  $\lambda \in \mathbb{C}$  une valeur propre de  $M$ . Montrer que  $Q(\lambda) = 0$ .

2) Soit  $M \in G$ . On considère  $M$  comme une matrice à coefficients complexes. Montrer que  $M$  est diagonalisable. Que peut-on dire des valeurs propres de  $M$  ?

3) Dédurre de la question précédente que  $\text{Tr}M = \text{Tr}(M^{-1})$  et  $|\text{Tr}M| \leq n$ .

4) Quels sont les éléments de  $G$  de trace  $n$  ? de trace  $-n$  ?

5) Montrer que l'application  $(X, Y) \mapsto \langle X, Y \rangle = {}^t XUY$  où  $U = \sum_{M \in G} {}^t MM$  définit un

produit scalaire sur  $\mathbb{R}^n$ .

6) Vérifier que pour tout  $M_0 \in G$ ,  $\langle M_0(X), M_0(X) \rangle = \langle X, X \rangle$ .

7) Soit  $H$  un sous-groupe fini de  $\mathbb{R}/2\pi\mathbb{Z}$ . Montrer que  $H$  est cyclique.

8) En déduire que tout sous-groupe fini de  $SL_2(\mathbb{Z})$  est cyclique.

9) Démontrer que le cardinal d'un sous-groupe de  $SL_2(\mathbb{Z})$  est 1, 2, 3, 4 ou 6.

10) Soit  $S = \sum_{M \in G} M$ .

a. Calculer  $S^2$ .

b. Montrer que la trace de  $S$  est un entier divisible par  $g$ .